

Distanzeinheit

Dieser Parameter legt die verwendete Maßeinheit fest - Meter bzw. Fuß. Telemetriedaten werden entsprechend dieser Einstellung konvertiert.

Temperatureinheit

Die Einstellung für Temperaturwerte kann zwischen Celsius und Fahrenheit gewählt werden.

TX Frequenz

Die Möglichkeit 10ms Frame-Rate einzustellen. Hier wurde die Option „TX Frequenz“ bis 100Hz hinzugefügt.

Bitte beachten Sie: um die Vorteile der 10ms Frame-Rate zu nutzen, sollten Sie in den Empfänger-Einstellungen überprüfen, ob unter „Mainsetting“ die Einstellung „Outputperiod“ auf „Auto“ oder „By Transmitter“ gesetzt ist und Sie nur Servo-Gruppen A bis C nutzen. Dieses sollte für schnellere und sehr geschmeidige Reaktionen Ihrer digitalen Servos ermöglichen. Der „10ms“ Modus ist für alle Empfänger verfügbar, auch mit **Firmware-Versionen kleiner als 3.10**.

Startmeldung unterdrücken

Mit diesem Parameter kann die Startmeldung „Sender aktivieren?“ beim Einschalten unterdrückt werden (siehe Kapitel Einschalten des Senders)



- **Impulsgeschwindigkeit** - Bestimmt, wie oft das Servosignal auf die Ausgänge des Empfängers wiederholt wird. Sie können Zeiten von 5 ms bis 30 ms (in Schritten von 1 ms) einstellen. Empfohlene Option: „Auto“.

PPM - Einstellungen

- **Anzahl der Kanäle** - wenn der PPM Ausgabemodus eingestellt ist (entweder positiv oder negativ) können Sie die Anzahl der Kanäle auf dem PPM Ausgang konfigurieren.

- **PPM / UDI - Modus** - bestimmt die Verarbeitung und zusätzliche Logik, welche auf die PPM und UDI -Protokolle angewendet wird.

- **Direkt**: die vom Sender empfangenen Signale werden nicht weiter im Empfänger verarbeitet, sie sind

ohne jede Änderung am Ausgang des Empfängers in Form von PPM / digitale Signale verfügbar. Wenn ein Signalverlust auftritt, werden kein PPM Signal oder digitale Daten von dem Empfänger ausgegeben.